CORRECTION PHYSIQUES 2009

EXERCICE 1 :

Partie A

1. Nombre d'électrons émis par seconde :

On a : $I_s = ne \Rightarrow n = \frac{I_s}{e}$ AN : $n = \frac{10 \times 10^{-6}}{1,6 \times 10^{-19}} = 6,25 \times 10^{12}$ électrons

2. Nombre de photons éclairant la cathode

$R = \frac{n}{N} \Rightarrow N = \frac{n}{R}$ AN : $N = \frac{6,25 \times 10^{12}}{0,01} = 6,25 \times 10^{14}$ photons

3. Energie lumineuse reçue par la cathode

$E = h\nu = \frac{hc}{\lambda}$ AN : $E = \frac{6,62 \times 10^{-34} \times 3 \times 10^8}{0,4 \times 10^{-6}} = 4,965 \times 10^{-19}$ J

4. Puissance lumineuse reçue par la cathode

$N = \frac{P}{E} \Rightarrow P = NE$ AN : $P = 6,25 \times 10^{14} \times 4,965 \times 10^{-19} = 3,1 \times 10^{-4}$ W

5. Rendement

De la cellule en fonction de la fréquence lumineuse, de la puissance et de l'intensité de saturation

On a : $R = \frac{n}{N}$ avec $n = \frac{I_s}{e}$ et $N = \frac{P}{E} = \frac{P}{h\nu} \Rightarrow R = \frac{I_s h \nu}{e P}$

Partie B

1. Expression de N en fonction de t et de λ : $N = N_0 e^{-\lambda t}$

2. Montrons que A peut s'écrire $A = A_0 e^{-\lambda t}$: $A = -\frac{dN}{dt} = \lambda N_0 e^{-\lambda t} = A_0 e^{-\lambda t}$ avec $A_0 = \lambda N_0$

3. $A = A_0 e^{-\lambda t} \Leftrightarrow \frac{A}{A_0} = e^{-\lambda t} \Rightarrow \ln A - \ln A_0 = -\lambda t$ or $\lambda = \frac{\ln 2}{T}$

$\ln A = -\frac{\ln 2}{T} t + \ln A_0$

4. Construisons la courbe $A = f(t)$

t(mn)	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
n (Des/5s)	1586	1257	1075	873	741	584	471	428	355	296	235	195	155	132
T(s)	0	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780
A (Des/s)	317,2	251,4	215	174,6	148,2	116,8	94,2	85,6	71	59,2	47	39	31	26,4

- Représentation graphique

Déduction des valeurs de λ et t

Posons $A(t) = A_0 e^{-\lambda t} = f(t)$; la tangente au point $(t=0)$ de la courbe de $f(t)$ a pour équation :
 $y = f'(0)(t - 0) + f(0) = -\lambda A_0 t + A_0 \Leftrightarrow y = A_0(1 - \lambda t)$.

Pour $y = 0$, $t = \frac{1}{\lambda} = \frac{T}{\ln 2}$. Nous en déduisons que les valeurs de λ et de T s'obtiennent à partir de l'abscisse du point d'intersection de tangente en $x = 0$ de la courbe de $f(t)$, avec l'axe des abscisses. On obtient donc graphiquement : $\frac{1}{\lambda} \approx 220$

$$\Rightarrow \lambda = \frac{1}{220} = 4,545 \times 10^{-3} \text{ s}^{-1} \quad \text{et} \quad T = \frac{\ln 2}{\lambda} = 220 \ln 2 = 152,5 \text{ s}$$

EXERCICE 2

a. Accélération de la voiture

Sur le plan incliné

$$\sum \vec{F}_{\text{ext}} = m\vec{a} \Leftrightarrow \vec{P} + \vec{R} = m\vec{a}$$

Par projection sur le plan incliné, on a : $mg \sin \alpha = ma \Leftrightarrow a = g \sin \alpha$

$$\text{AN : } a = 9,8 \sin 45 = 6,93 \text{ m.s}^{-2}$$

Le mouvement de la voiture est rectiligne uniformément accéléré

Sur le plan horizontal

En supposant l'absence d'actions pouvant freiner le mouvement de la voiture telles que les forces de frottement ou la résistance de l'air, le mouvement de la voiture sur le plan horizontal sera rectiligne uniforme car :

$$\sum \vec{F}_{\text{ext}} = \vec{P} + \vec{R} = \vec{0} \Rightarrow \vec{a} = \vec{0} \quad \text{et} \quad \vec{V}_0 = \text{cste} = \vec{V}_1 = 103,95 \text{ m.s}^{-1}$$

b. La voiture animée d'une vitesse constante $\vec{V}_0 = 103,95 \text{ m.s}^{-1}$ parcourra le plan horizontal et tombera dans le ravin en décrivant une trajectoire parabolique.

Déterminons le point d'impact de la voiture au fond du ravin.

La voiture tombe sous la seule action de son poids :

$$\vec{P} = m\vec{a} \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{g}$$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix}; \quad \vec{V}_0 = \begin{pmatrix} v_0 \\ -gt \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{OG} = \begin{pmatrix} v_0 t \\ -\frac{1}{2}gt^2 \end{pmatrix}$$

L'équation de la trajectoire s'écrira alors :

$$y_i = -\frac{1}{2}g \left(\frac{x}{v_0} \right)^2$$

$$\text{Pour } y = -d = -10 \text{ m}; \quad x = v_0 \sqrt{\frac{2d}{g}} = 103,95 \sqrt{\frac{2 \times 10}{9,8}} = 148,5 \text{ m}$$

$$\text{Le point d'impact serait donc } I = \begin{pmatrix} 148,5 \\ -10 \end{pmatrix}$$

EXERCICE 3

1. Vitesse de la moto à l'instant $t \in [0; 60]$

- Pour $t \in [0; 10]$ le mouvement de la moto est accéléré.

$$V = at; \quad \text{à } t = 10 \text{ s}, \quad V = 10 \text{ m.s}^{-1} \Rightarrow a = \frac{V}{t} = \frac{10}{10} = 1 \text{ m.s}^{-2}$$

D'où $V = t$

- Pour $t \in [10; 30]$ le mouvement de la moto est uniforme.

$$V = 10 \text{ m.s}^{-1}$$

- Pour $t \in [30; 35]$ le mouvement de la moto est décéléré.

$$V = at + b \quad \text{avec} \quad b = V_0 = 10 \text{ m.s}^{-1}$$

$$\text{A } t = 35, \text{ on a } V = 0 \Rightarrow a = -\frac{10}{35} = -0,28 \text{ m.s}^{-2}$$

$$\Rightarrow V = -0,28t + 10$$

- Pour $t \in [35; 40]$, le mouvement de la moto est accéléré, mais dans un sens opposé à celui du mouvement précédent.

$$V = at + b; \quad a = \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{-6-0}{40-35} = -1,2 \text{ m.s}^{-2};$$

$$\text{à } t = 35, V = 0 \Rightarrow b = 0 - 35 \times (-1,2) = 42; \text{ D'où } V = -1,2t + 42$$

- Pour $t \in [40; 50]$, le mouvement de la moto est uniforme.

$$V = -1,2 \times 40 + 42 = -6 \text{ m.s}^{-1}. \text{ D'où } V = 6 \text{ m.s}^{-1}$$

- Pour $t \in [50; 60]$, le mouvement de la moto est décéléré. Dans un sens opposé

$$V = at + b; \quad a = \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{0-(-6)}{60-50} = 0,6 \text{ m.s}^{-2}$$

$$\text{à } t = 60, V = 0 \Rightarrow b = 0 - 60 \times (0,6) = -36; \text{ D'où } V = 0,6t - 36$$

2. Position x de la moto à l'instant $t \in [0; 60]$

Pour $t \in [0; 10]$, $V = t$

$$\Rightarrow x(t) = \frac{1}{2}t^2$$

Pour $t \in [10; 30]$, $V = 10 \text{ m.s}^{-1}$

$$\Rightarrow x(t) = 10t + x_0;$$

$$\text{à } t = 10, x = \frac{1}{2} \times 10^2 = 50 \text{ m} \Rightarrow x_0 = x - 10t = 50 - 10 \times 10 = -50$$

$$\text{D'où } x(t) = 10t - 50$$

Pour $t \in [30; 35]$, $V = -0,28t + 10$

$$\Rightarrow x(t) = -0,14t^2 + 10t + x_0$$

$$\text{à } t = 30, x = 10 \times 30 - 50 = 250 \text{ m} \Rightarrow x_0 = 250 + 0,14 \times 30^2 - 10 \times 30 = 76$$

$$\text{D'où } x(t) = -0,14t^2 + 10t + 76$$

Pour $t \in [35; 40]$, $V = -1,2t + 42$

$$\Rightarrow x(t) = -0,6t^2 + 42t + x_0$$

$$\text{à } t = 35, x = -0,14 \times 35^2 + 10 \times 35 + 76 = 254,5$$

$$\Rightarrow x_0 = 254,5 + 0,6 \times 35^2 - 42 \times 35 = -480,5$$

$$\text{D'où } x(t) = -0,6t^2 + 42t - 480,5$$

Pour $t \in [40; 50]$, $V = -6$

$$\Rightarrow x(t) = -6t + x_0$$

$$\text{à } t = 40, x = -0,6 \times 40^2 + 42 \times 40 - 480,5 = 239,5$$

$$x_0 = x(t) + 6t = 239,5 + 6 \times 40 = 479,5. \text{ D'où } x(t) = -6t + 479,5$$

Pour $t \in [50; 60]$; $V = 0,6t - 36$

$$\Rightarrow x(t) = 0,3t^2 - 36t + x_0$$

$$\text{à } t = 50, x = -6 \times 50 + 479,5 = 179,5$$

$$\Rightarrow x_0 = 179,5 - 0,3 \times 50^2 + 36 \times 50 = 1229,5.$$

$$\text{D'où } x(t) = 0,3t^2 - 36t + 1229,5$$

3. Distance totale parcourue

$$d = d_{\text{phase aller}} + d_{\text{phase retour}}$$

$$d_{\text{phase aller}} = x(35) = 254,5 \text{ m};$$

$$d_{\text{phase retour}} = x(35) - x(60) = 254,5 - 149,5 = 105 \text{ m}$$

$$\Rightarrow d = 254,5 + 105 = 359,5 \text{ m}; \quad d = 359,5 \text{ m}$$

EXERCICE 4

- Pour accélérer les protons entre C et D, il faut créer une force électrostatique dirigée de C vers D. Par conséquent il faut que le point d porte un potentiel négatif, ainsi le vecteur champ électrostatique sera dirigé vers D, et on aura : $V_D - V_C < 0$.

Expression de V_0 en fonction de m , e et $U = |V_D - V_C|$

Le théorème de l'énergie cinétique nous permet d'écrire :

$$E_{cD} - E_{cC} = \sum W_{CD}(F_{ext}) \Leftrightarrow \frac{1}{2} m V_0^2 - 0 = eU \Leftrightarrow V_0 = \sqrt{\frac{2eU}{m}}$$

$$AN: V_0 = \sqrt{\frac{2 \times 1,6 \times 10^{-19} \times 10^{13}}{1,67 \times 10^{-27}}} = 1,92 \times 10^{11} \text{ m.s}^{-1}$$

- La particule entre avec une vitesse V_0 faisant un angle avec l'horizontale. Pour qu'elle retombe en O, il faut qu'elle soit attirée par une force électrostatique due à l'existence d'un potentiel électrique. Le proton étant chargé positivement, s'il retombe, cela implique qu'il soit attiré par B qui se doit d'être négative. Par conséquent $V_B < 0 \Rightarrow V_A - V_B > 0$.
- Equation de la trajectoire des protons.

$$\vec{V}_0 \begin{pmatrix} V_0 \cos \alpha \\ V_0 \sin \alpha \\ 0 \end{pmatrix}; \quad \vec{a} = \frac{eE}{m} \Rightarrow \vec{a} \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{eE}{m} \\ 0 \end{pmatrix}; \quad \vec{V} \begin{pmatrix} V_0 \cos \alpha \\ -\frac{eE}{m} t + V_0 \sin \alpha \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{et } \vec{OG} \begin{pmatrix} x = V_0 \cos \alpha t & (1) \\ y = -\frac{eE}{2m} t^2 + V_0 \sin \alpha t & (2) \\ z = 0 & (3) \end{pmatrix}$$

$$(1) \Rightarrow t = \frac{x}{V_0 \cos \alpha} \quad (3);$$

$$(3) \text{ dans } (2) \Rightarrow y = -\frac{eE}{2m} \left(\frac{x}{V_0 \cos \alpha} \right)^2 + V_0 \sin \alpha \left(\frac{x}{V_0 \cos \alpha} \right)$$

$$\Leftrightarrow y = -\frac{eE}{2m} \left(\frac{x}{V_0 \cos \alpha} \right)^2 + \tan \alpha x. \text{ Sachant que } E = \frac{U'}{d} \text{ et } V_0^2 = \frac{2eU}{mc}$$

$$y = -\frac{U'}{4dU \cos^2 \alpha} x^2 + \tan \alpha x. \text{ Il s'agit d'une parabole.}$$

- Dans le cas où la sortie en O' est réalisée, on a $x_S = L$ et $y = 0$. On a en remplaçant dans l'équation de la trajectoire :

$$y = -\frac{U'}{4dU \cos^2 \alpha} L^2 + \tan \alpha L \Leftrightarrow U' = \frac{(2dU \sin 2\alpha)}{L}$$

$$AN: U' = \frac{(2 \times 0,1 \times \sin 60^\circ \times 10^3)}{25} = 6,93 \text{ V}$$

- Distance minimale du plateau supérieur à laquelle passe les protons.

Il suffit ici de trouver la flèche par l'équation $\frac{dy}{dx} = 0$

$$\frac{dy}{dx} = 0 \Leftrightarrow -\frac{U'}{2dU \cos^2 \alpha} x + \tan \alpha = 0 \Leftrightarrow x = \frac{(dU \sin 2\alpha)}{U'}$$

$$y_M = -\frac{U'}{4dU \cos^2 \alpha} \left(\frac{(dU \sin 2\alpha)}{U'} \right)^2 + \tan \alpha \left(\frac{(dU \sin 2\alpha)}{U'} \right) \Leftrightarrow y_M = \frac{dU \sin^2 \alpha}{U'}$$

La distance minimale cherchée est donc :

$$d_m = y_M - \frac{d}{2} = \frac{0,1 \times \sin^2 30^\circ \times 10^3}{6,93} - \frac{0,1}{2} = 3,55 \text{ m.}$$